**REVISION**

**¿Cuál es la manera más sencilla de gestionar los elementos que tiene usted asignados para revisión?**

* Utilizar el menú Review Requests
* Ir al menú Transactions (queues) y modificar cada una de las colas.
* No es posible asignar revisores a elementos de transacciones que han fallado en UiPath.

**¿Es posible definir un revisor para las transacciones que han fallado**? SI

**TRANSACCION, TAREA, PROCESOS**

**Que sucede si el estado de una transacción en curso no se actualiza en 24 horas?**

La transacción permanece en la sección \*Queues\* hasta que un Robot la procesa

Su estado cambia a Abandoned

Se elimina automáticamente de la sección \*Queues\*

**Qué sucede si una tarea nueva se inicia mientras el robot que la tiene asignada está ejecutando un proceso distinto?**

La nueva tarea se deja en estado ‘Pending’ hasta que el robot termina de ejecutar el proceso. La nueva tarea se ejecuta tan pronto como el robot queda disponible.

El sistema genera este mensaje de error: “This robot is not available at the moment” (este robot no está disponible en este momento).

Un elemento emergente sugiere una lista de Robots disponibles para iniciar la nueva tarea.

**¿Qué opciones se utilizan para detener un proceso en funcionamiento?** Stop y Kill

**¿Qué es una transacción?**

Una tarea que se ha añadido a una cola

Un proceso que se ha añadido a una cola

Un conjunto de argumentos que se ha añadido a una cola para después procesarlo con un robot

La ejecución de un proceso

**¿Es posible volver a procesar una transacción en una cola después de haber fallado debido a una Application Exception?**

No, las transacciones no se pueden volver a procesar si fallan

Sí, siempre que se haya activado la propiedad \*Auto-Retry\* de la cola

Solo las transacciones que han fallado debido a una Business Exception se pueden volver a procesar

Sí, es posible volver a procesarla de forma manual en la página Transactions (queue)

**¿Qué sucede si una tarea nueva se inicia mientras el robot que la tiene asignada está ejecutando un proceso distinto?**

La nueva tarea se deja en estado ‘Pending’ hasta que el robot termina de ejecutar el proceso. La nueva tarea se ejecuta tan pronto como el robot queda disponible.

El sistema genera este mensaje de error: “This robot is not available at the moment”

Un elemento emergente sugiere una lista de Robots disponibles para iniciar la nueva tarea.

**¿Cómo se pueden visualizar solo las tareas que se ejecutan en robots atendidos?**

Seleccionando “Agent” en Source Filter del menú Jobs.

**Seleccione los gráficos incluidos en el panel de control de Orchestrator:**

Environments. Robots. Job results. Transaction (queues).

**¿Para qué sirve la sección Queues en Orchestrator?**

Para guardar listas de robots que procesan tareas planificadas en un orden determinado

Para guardar listas de procesos que se ejecutan con varios robots

Para guardar listas de tareas que se ejecutan con varios robots

Para guardar listas de transacciones que se procesan con varios robots

ROBOT

**¿Cuál de estos pasos es necesario para establecer una conexión entre un robot y Orchestrator?**

Preparar el robot en Orchestrator.

Configurar el robot en la máquina local utilizar la URL de Orchestrator y la clave del Robot.

Verificar que la máquina local en la que se ejecuta el robot y Orchestrator formen parte de la misma LAN o VPN.

**¿Cómo se generan las claves de Robot?**

Las claves de Robot se generan automáticamente en cada robot y se pueden encontrar en la bandeja de Robot

Las claves de Robot vienen con la licencia

Orchestrator genera una clave de Robot única durante el proceso de preparación del robot

**El botón ‘Publish’ de Studio, ¿es la única forma de cargar un paquete en Orchestrator?**

Sí, los paquetes solo se pueden publicar desde Studio.

No. Los paquetes también se pueden publicar a través de la página Packages de Orchestrator

**¿Cómo se puede asignar un proceso a tres robots distintos?**

(Process) Desplegando el proceso en el entorno de los robots, que lo ejecutan automáticamente

(job) Creando una tarea y seleccionando los tres robots

(schedule) Planificando el proceso y ajustando los parámetros de la pestaña Execution Target de forma adecuada

**¿Cómo se inicializa una tarea utilizando Orchestrator?**

De forma manual, desde la página Jobs

En momentos específicos, utilizando Schedules

**¿Qué tipos de filtro están disponibles para las tareas? (Jobs)**

State: Success, Pending

Source: Manual, Schedule

Robot

**¿Cómo se puede actualizar un proceso que tiene más versiones de paquete?**

Los procesos se actualizan automáticamente cuando se publican nuevas versiones de los paquetes desplegados.

Yendo a Processes, seleccionando el proceso de destino, haciendo clic en View Versions y seleccionando la opción correspondiente

La única opción es desplegar un proceso nuevo con la versión de paquete deseada

**¿Qué sucede si se elimina una versión activa de un paquete en Orchestrator?**

Esa versión del paquete y todos los procesos que la utilizan se eliminan también de Orchestrator.

Esa versión del paquete se elimina de Orchestrator, todos los procesos que la utilizan pasan a la versión más reciente disponible del paquete automáticamente.

Solo es posible eliminar las versiones inactivas del paquete.

**Un Robot está ejecutando un flujo de trabajo que utiliza la actividad “Log Message” con el nivel ‘Info’. Si el nivel de registro del robot tiene el valor ‘Error’, ¿aparecerá el registro \*Info\* en la página Orchestrator Robots > Logs?**

Sí, todos los mensajes de registro están en la lista de la página Orchestrator Robots > Logs, con independencia de su nivel.

No, solo se visualizan los mensajes de registro de tipo ‘Error’ y ‘Critical’ en la página Orchestrator Robots > Logs

45%

**¿Cuándo queda disponible un proceso en la bandeja de Robot?**

Todos los procesos desplegados en Orchestrator están disponibles en la bandeja de Robot de manera predeterminada

Cuando se crea una tarea utilizando el robot actual

Cuando se despliega un paquete en el entorno que contiene el robot de destino.

Todos los procesos publicados desde la máquina local están disponibles en la bandeja de Robot de manera predeterminada

**¿Para qué se utiliza Orchestrator?**

Ejecutar procesos de Windows en la máquina local.

Controlar remotamente cualquier número de robots y administrar flujos de trabajo.

Diseñar flujos de trabajo para ser ejecutados por robots en modo supervisado.

Diseñar flujos de trabajo para ser ejecutados por robots en modo no supervisado.

**¿Cómo se asignan los procesos planificados a los robots en un entorno específico?**

Los procesos se pueden ejecutar en todos los robots de un entorno Los procesos se pueden ejecutar en robots concretos de un entorno, según lo prefiera el usuario No hay forma de asignar procesos planificados a los robots Los procesos se pueden ejecutar en un número concreto de robots, según lo prefiera el usuario.

**¿Cómo se inicializa una tarea utilizando Orchestrator?**

De forma manual, desde la página Jobs.

En momentos específicos, utilizando Schedules.

**¿Cuándo se debe utilizar la actividad Add Log Fields?**

Cuando sea necesario personalizar el mensaje estándar de registro añadiendo nuevos campos

Cuando sea necesario activar los registros

Cuando sea necesario generar un mensaje de registro con un número máximo de cinco campos visibles

**La opción ‘Stop After’ de la sección \*Schedules\* permite ajustar estos parámetros:**

El tiempo que pasa hasta que una planificación concreta queda obsoleta.

El tiempo que pasa antes de la cancelación o finalización del proceso.

La opción Stop After no existe.

**¿Qué sucede si una tarea nueva se inicia mientras el robot que la tiene asignada está ejecutando un proceso distinto?**

La nueva tarea se deja en estado ‘Pending’ hasta que el robot termina de ejecutar el proceso. La nueva tarea se ejecuta tan pronto como el robot queda disponible.

El sistema genera este mensaje de error: “This robot is not available at the moment” (este robot no está disponible en este momento).

Un elemento emergente sugiere una lista de Robots disponibles para iniciar la nueva tarea.

**¿Qué actividad de Studio está vinculada con el comando Stop de Orchestrator?**

La actividad Should Stop

**¿Qué opciones y acciones se pueden iniciar en la página Packages?**

Ver todos los paquetes publicados.

Eliminar versiones de un paquete.

Enlazar un paquete con un proceso

Añadir un nuevo paquete de forma manual. (es un UI Path Studio)

**Seleccione solo las especificaciones que sean obligatorias para desplegar un proceso:**

Nombre de Paquete

Version del Paquete

Entorno

Descripcion

( NO LOS ROBOTS QUE SE EJECUTAN)

**¿Es posible comprobar si un Robot conectado a Orchestrator está disponible o no en tiempo real?**

Sí, se hace a través del mecanismo Heartbeat, el estado de cada robot se actualiza en la página Robots.

No es necesario hasta correrlo, si ve que hearbeat es reciente, esta activo

**El proceso A se ha desplegado en el entorno "ABC".**

**El Robot D se ha añadido solo al entorno "D".**

**¿Es posible asignar el proceso A al Robot D?**

Sí, si el entorno “D” contiene al Robot D

**Indique los tipos de datos que se pueden guardar como Assets**

Integer String Credential Boolean (Decimal no), en vez de String es Text

**¿Cuál de estas propiedades se puede utilizar como filtro en el menú Review Requests?**

Status

Revision

Priority

Robot

Exception

( NOT QUEUE

**¿Dónde se puede comprobar si una tarea estaba planificada o se inició de forma manual?**

En la página \*Jobs\*, en la columna \*Source\*.

**Seleccione los gráficos incluidos en el panel de control de Orchestrator: ???**

Environments.Robots.Job results.Transactions. (queues)

**Que sucede si el estado de una transacción en curso no se actualiza en 24 horas?**



La transacción permanece en la sección \*Queues\* hasta que un Robot la procesa



Su estado cambia a Abandoned



Se elimina automáticamente de la sección \*Queues\*



Su prioridad aumenta un nivel

**¿Cuál es la manera más sencilla de gestionar los elementos que tiene usted asignados para revisión?**



Utilizar el menú Review Requests



Ir al menú Transactions y modificar cada una de las colas.

**Un Robot está ejecutando un flujo de trabajo que utiliza la actividad “Log Message” con el nivel ‘Info’. Si el nivel de registro del robot tiene el valor ‘Error’, ¿aparecerá el registro \*Info\* en la página Orchestrator Robots > Logs?**



Sí, todos los mensajes de registro están en la lista de la página Orchestrator Robots > Logs, con independencia de su nivel.



No, solo se visualizan los mensajes de registro de tipo ‘Error’ y ‘Critical’ en la página Orchestrator Robots > Logs

**Qué parámetros es necesario definir al crear un Environment?**

**Name / Type / Description**

**Dónde se puede comprobar si una tarea estaba planificada o se inició de forma manual?**

En la página \*Jobs\*, en la columna \*Source\*.

**Cómo se pueden visualizar solo las tareas que se ejecutan en robots atendidos?**



Seleccionando “Agent” en Source Filter del menú Jobs.

**= = = = =**

**¿Cuándo se debe utilizar la actividad Add Log Fields?**

Cuando sea necesario personalizar el mensaje estándar de registro añadiendo nuevos campos

Agrega mas campos al log, lo personaliza

Adds custom log fields to the [Robot Execution Logs](https://robot.uipath.com/docs/robot-logs#section-robot-execution-logs).

Log field allows to write whatever you want into the UiPath Robot Log (pretty sure this is in a text file and also in Windows Event Logs and if you have an Orchestrator it is rolled up to there also).

When you drop it in you set a level that the log entry is. When you connect a robot to an orchestrator, you choose what level the robot pushes up to the orchestrator.

Using is quite easy. It takes a string, so you can just use " " to put some text in.

**Qué estados se pueden asignar manualmente a las transacciones que han fallado debido a una Application Exception?**

In Review

Retry

No es posible asignar el estado de una transacción que ha fallado de forma manual

Verified

**La opción ‘Stop After’ de la sección \*Schedules\* permite ajustar estos parámetros:**

When scheduling a Job that Pends to the end of another Job that is running, the **STOP AFTER** property is counting the time during the Pending time.

**Es posible volver a procesar una transacción en una cola después de haber fallado debido a una Application Exception? (2 formas)**

Sí, es posible volver a procesarla de forma manual en la página Transactions (queue)

Sí, siempre que se haya activado la propiedad \*Auto-Retry\* de la cola

* If the **Set Transaction Status** activity fails the transaction with an **Application Exception** and the **Auto Retry** option in the Orchestrator Queues page is set to **Yes** when the queue is created, the queue item is retried.

**Hay 3 robots en el entorno "ABC". ¿Cómo se puede asignar la ejecución de un paquete a los 3?**



Juntando los 3 robots y el paquete en el mismo entorno. (falta emparejar paquete a entorno



Yendo a la página Processes para emparejar el paquete con el Environment correspondiente y, a continuación, yendo a Jobs, seleccionando el proceso de destino y haciendo clic en Start.

Seleccione los gráficos incluidos en el panel de control de Orchestrator:

Environments.Robots.Job results.Transactions.

**Orchestor**

Diseñar flujos de trabajo para ser ejecutados por robots en modo supervisado.

**Un Robot está ejecutando un flujo de trabajo que utiliza la actividad “Log Message” con el nivel ‘Info’.**

**Si el nivel de registro del robot tiene el valor ‘Error’, ¿aparecerá el registro \*Info\* en la página Orchestrator Robots > Logs?**



Sí, todos los mensajes de registro están en la lista de la página Orchestrator Robots > Logs, con independencia de su nivel.



No, solo se visualizan los mensajes de registro de tipo ‘Error’ y ‘Critical’ en la página Orchestrator Robots > Logs

Si es NIVEL INFO NO APARECERA EL VALOR ERROR

**Seleccione solo las especificaciones que sean obligatorias para desplegar un proceso:**

Nombre de Paquete

Version del Paquete

Entorno

Descripcion

( NO LOS ROBOTS QUE SE EJECUTAN

**Que sucede si el estado de una transacción (queue) en curso no se actualiza en 24 horas?**

Su estado cambia a Abandoned

The queue item should be “abandoned” if it is not processed within the first 30 minutes of adding to queue. In the default setting, an item is abandoned if it is not processed for 24 hours.

Can we change that setting and reduce the time to 30 min or 1 hour? Any workaround without using the bot to do this or checking the time of insertion and abandon it before processing is much appreciated.

**Qué es una transacción? queue**



Una tarea que se ha añadido a una cola



Un proceso que se ha añadido a una cola



Un conjunto de argumentos que se ha añadido a una cola para después procesarlo con un robot



La ejecución de un proceso

**¿Qué estados se pueden asignar manualmente a las transacciones que han fallado debido a una Application Exception?**

In Review

Retry

Verified

No es posible asignar el estado de una transacción que ha fallado de forma manual

**Cuándo queda disponible un proceso en la bandeja de Robot?** En bandeja de robots no aparece procesos

Todos los procesos desplegados en Orchestrator están disponibles en la bandeja de Robot de manera predeterminada (NO APARECEN PROCESOS EN BANDEJA ROBOT)

Cuando se crea una tarea utilizando el robot actual

Cuando se despliega un paquete en el entorno que contiene el robot de destino.



Todos los procesos publicados desde la máquina local están disponibles en la bandeja de Robot de manera predeterminada

**Cómo se puede asignar un proceso a tres robots distintos?**

Desplegando el proceso en el entorno de los robots, que lo ejecutan automáticamente (ASIGNA)

Creando una tarea y seleccionando los tres robots

No es posible asignar un proceso a tres robots distintos

Planificando el proceso y ajustando los parámetros de la pestaña Execution Target de forma adecuada (PROCESA) ???

**¿Cómo se asignan los procesos planificados a los robots en un entorno específico?**

Los procesos se pueden ejecutar en todos los robots de un entorno

Los procesos se pueden ejecutar en robots concretos de un entorno, según lo prefiera el usuario

No hay forma de asignar procesos planificados a los robots

Los procesos se pueden ejecutar en un número concreto de robots, según lo prefiera el usuario.